# Resolución del modelo matemático para transporte de gas, considerando un sistema isotérmico.

# Resolution of the mathematical model for gas transport, considering an isothermal system.

Villarreal, Jesús\*; Rosales, Richard; Parra, Rafael; Álvarez, Carlos.

Facultad de Ingeniería, Departamento de Cálculo. Universidad de Los Andes, Mérida 5101, Venezuela. \*jvillarreal25@gmail.com

# Resumen

El modelo matemático que describe el transporte de gas en gasoductos, lo constituye un sistema de ecuaciones en derivadas parciales no lineal y no homogéneo, dado por las leyes de conservación de Navier-Stokes. Sobre cada paso del tiempo el modelo es hiperbólico y se resolverá dividiéndolo en un modelo no lineal, homogéneo hiperbólico y un sistema de ecuaciones diferenciales ordinarias. Un método de segundo orden de exactitud de Disminución de la Variación Total (TVD) de 5 nodos será implementado para resolver el sistema no lineal, homogéneo hiperbólico de las leyes de conservación, sobre los nodos intermedios; por otro lado, para el segundo y penúltimo nodo se implementa el esquema explícito de Godunov de primer orden de exactitud de 3 nodos; por último, para determinar los valores en las fronteras se usa el método de las características. Una severa condición aparecerá al final de gasoducto simulando un cierre instantáneo de válvula, y se usará para probar la eficacia y la convergencia de los métodos numéricos implementados.

**Palabras claves**: Transporte de gas, leyes de conservación de Navier-Stokes, métodos numéricos, disminución de la Variación Total (TVD).

# Abstract

The mathematical model that describes the transport of gas in pipelines is a system of non-homogeneous and non-linear partial differential equations, given by the Navier-Stokes' conservation laws. Over each time step, the model is hyperbolic and will be solved by separating it into an homogeneous non-linear hyperbolic model and a system of ordinary differential equations. A 5-nodes second-order method of accuracy Total Variation Diminishing (TVD) will be implemented to solve the non-linear homogeneous-hyperbolic system of conservation laws, on the intermediate nodes; on the other hand, for the second and penultimate node is implemented the 3-nodes Godunov's explicit scheme of first order of accuracy; by last, to determine the values at the borders the characteristic method is used. A serious condition appears at the end of the pipeline simulating a valve closure, and will be used to test the efficiency and convergence of the implemented numerical methods.

Keywords: Transport of gas, conservation laws of Navier-Stokes, numerical methods, Decrease in Total Variation (TVD).

# 1 Introducción

El proyecto de gasificar el país y ofertar gas natural a otros países (presentado por el gobierno nacional como plan económico y energético para los próximos años) exige el desarrollo de una red de gasoductos que resuelva el problema de desconexión gasífera que existe tanto en el país como en algunos países vecinos.Es un hecho bien establecido que el flujo en los gasoductos es inestable, (Thorley y col., 1987). Las condiciones son siempre cambiantes con el tiempo, no importa cual pequeño sea el cambio, (Zhouy col., 2000, Villarreal, 2009, Benjamin y col., 1978, Martinsy col., 2017, Thorley y col., 1987, Jibrin Helma y col.,2018). Por tal motivo el diseño de tuberías para el transporte de gas natural bajo condiciones de operatividad eficientes y seguras, requiere del conocimiento de la caída de presión, cambios de temperatura (caso no isotérmico) y flujo de masa distribuida en todo el sistema.

Debido a la complejidad del modelo matemático, resulta conveniente desarrollar métodos numéricos para su resolución, y con esta información puede ser utilizada durante el diseño del gasoducto, definición de los manuales de operación y capacitación de los operadores del sistema. Bajo condiciones isotérmicas, las ecuaciones de conservación de masas, conservación de la cantidad de movimiento y la ecuación de estado del gas natural, (Zhou y col., 2000, Villarreal2009, Martins y col., 2017, Vásquez, 2003, Benjamin y col.,1978)constituyen las ecuaciones que describe el flujo transitorio del gas natural en gasoductos.

Generalmente, se supone considerar flujo isotérmico, aplicado a fricciones de estado estable, y despreciando expansión o contracción de la pared de la tubería por efectos de la presión. Cabe destacar que, para la simulación del flujo transitorio del gas natural en gasoductos, se está considerando el término de inercia en la ecuación de cantidad de movimiento.

Sobre cada paso del tiempo el modelo matemático se comportará hiperbólico,(LeVequey col.,1990) y se resolverá usando el método de separación (Splitting) (Dyachenko y col., 2016); es decir, dividiéndolo en un modelo no lineal,homogéneohiperbólico y un sistema de ecuaciones diferenciales ordinarias, donde las soluciones exactas de este último se usaran como un operador, y así obtener la solución del sistema completo no lineal y no homogéneo.

El concepto del método de Disminución de la Variación Total (TVD),(Zhouy col., 2000, Harten1997), ha conducido a una gran gama de métodos numéricos de primer y segundo orden de exactitud, la cual es de gran utilidad para ámbitos teóricos y aplicaciones ingenieriles.En el presente estudio, se implementará un método (TVD) explícito de segundo orden de exactitud, en 5 nodos, y es formulado para resolver el sistema no lineal, homogéneo hiperbólico de las leyes de conservación, que describe el transporte transitorio del gas natural por gasoductos

inclinados. Por otro lado, se debe prestar atención en las condiciones numéricas de frontera en la entrada y salida del gasoducto; para esto, usaremos el método de las características,(Zhouy col.,2000).

Además, necesitamos un método numérico adicional para el tratamiento de las variables conservativas de interés en el segundo y penúltimo nodo. Para este propósito usaremos el esquema explícito de Godunov, (Zhouy col., 2000,Godunov1959), de primer orden de exactitud, en tres nodos. A continuación se presenta el modelo, conformado por las ecuaciones de conservación de masas, cantidad de movimiento y la ecuación de estado del gas en coordenadas cartesianas, en una dimensión y bajo la mecánica clásica las cuales representarán el transporte de gas en gasoductos lineales inclinados, considerando condiciones de borde de densidad al comienzo y masa de flujo al final del gasoducto.



Figura 1. Volumen fijo de control de gas dinámico.

Si a la figura1 le aplicamos estos conceptos físicos, se tiene el sistema de ecuaciones de Navier – Stokes, (Vásquez2003.Benjaminy col.,1978):

$$\begin{cases} -\frac{\partial M}{\partial x}\Delta x = \frac{\partial(\rho A \Delta x)}{\partial t}; \qquad (1.a) \end{cases}$$

$$\left(-\frac{\partial P}{\partial x}A\Delta x - \tau\pi D\Delta x - \rho gA\sin\alpha\,\Delta x = \rho A\Delta x a_x. \quad (1.b)\right)$$

Donde *M* es el caudal másico,  $\rho$  la densidad del gas, *A* el área transversal del gasoducto,  $\tau$  el esfuerzo cortante, *D* el diámetro del gasoducto, *g* la aceleración de gravedad,  $\alpha$  es la inclinación del gasoducto,  $a_x$  la aceleración del fluido y  $\Delta x$  el intervalo espacial. La ecuación (1.*a*), representa la ley de conservación de masas, y la ecuación(1.*b*), es la aplicación de la sumatoria de fuerzas en el volumen de control representado por la figura1,(Villarreal2009). De la ecuación(1.*a*), se puede obtener

$$-\frac{\partial(\rho u)}{\partial x} = \frac{\partial\rho}{\partial t}$$
(2.a)

Por otra parte, si se considera la ecuación de Darcy-Weisbach, (Villarreal, 2009, White 2011), y se multiplica por el inverso del área y del intervalo de espacio, de la ecuación (1, b), se puede deducir

$$-\frac{\partial P}{\partial x} - \frac{f_g \rho u^2 \pi D}{8A} - \rho g \sin \alpha = \rho \frac{du}{dt}$$
(2.b)

Reescribiendo la derivada total de la velocidad en función del tiempo y acomodando convenientemente los factores se tiene

$$\frac{\partial}{\partial x}(P + \rho u^2) + \frac{\partial(\rho u)}{\partial t} = -\frac{f\rho u^2}{2D} - \rho g \sin \alpha$$
(3)  
Considerando que las variables o estudiar serán m = a

Considerando que las variables a estudiar serán  $m = \rho u$ y  $\rho$ , y por la ley de gas semi-ideal, se puede reescribir el sistema de ecuaciones(1), de la siguiente forma:

$$\begin{cases} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial m}{\partial x} = 0; \\ \frac{\partial m}{\partial t} = \frac{\partial \rho}{\partial t} (m m^2) & f(m m^2) \end{cases}$$
(4.a)

$$\left(\frac{\partial m}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x}\left(c^2\rho + \frac{m^2}{\rho}\right) = -\frac{J_g m[m]}{2D\rho} - \rho g \sin \alpha. (4.b)$$
  
 
$$\rho(0,t) = \rho_{0:} m(x_n) = m_n; \quad P = \rho c^2; \ c = (zRT)^{1/2}.$$

Donde  $\rho$  es la densidad del gas, *m* es el flujo de masa, *P* es la presión, *z* es la compresibilidad del gas, *R* es la constante del gas transportado, *T* es la temperatura del gas, *x* es la distancia a lo largo del gasoducto, *t* es el tiempo,  $f_g$ es el factor de fricción, *D* es el diámetro interno del gasoducto, *g* es la aceleración de la gravedad, *c* es la velocidad del sonido en el fluido y  $\alpha$  es el ángulo de inclinación del gasoducto.Observemos que en la ecuación (4. *b*), el valor absoluto fue agregado para considerar el sentido de la velocidad del fluido,(Villarreal 2009,. Martins y col., 2017, Benjamin y col., 1978, Wanga y col., 2018). El problema debe resolverse para el caso transitorio, utilizando los métodos numéricos expuestos anteriormente.

#### 2 Marco Teórico

#### 2.1 Método de Newton-Rapso

: A continuación se introduce el método de Newton-Rapson, (Richard and J. Douglas, 2011), el cual comienza con una aproximación inicial  $p_0$  y genera la sucesión  $\{p_n\}_{n=0}^{\infty}$ , definida por:

$$p_n = p_{n-1} - \frac{f(p_{n-1})}{f'(p_{n-1})}$$
, para  $n \ge 1.(5)$ 

Generalmente, si  $p_0$  es una buena aproximación de p, el método de Newton-Rapson convergerá rápidamente a la raíz. Para obtener la solución del sistema de ecuaciones en derivadas parciales hiperbólico no lineal y no homogéneo, se necesita la distribución de las variables conservativas de interés a lo largo de todo el gasoducto, en caso estable o estacionario, las cuales serán las condiciones iniciales. Consideremos el sistema estacionario a partir del modelo matemático completo:

$$\begin{cases} \frac{\partial f_1}{\partial x} = \frac{\partial m}{\partial x} = 0; \implies m = ctte; para todo x \in [0, L].\\ \frac{\partial f_2}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{m^2}{\rho} + c^2 \rho \right) = -\left( \frac{f_g m |m|}{2D\rho} + \rho g \sin \alpha \right). \end{cases}$$
(6)

Este sistema será resuelto numéricamente usando el método de diferencias finitas progresivo y así tener una buena aproximación a los valores de  $\rho$  a lo largo del gasoducto. Para luego resolver analíticamente el sistema estacionario obteniendo una solución implícita, y así aplicarle el método de Newton-Rapson.

#### 2.2 Método de las características

A continuación se presentan las ecuaciones características para el modelo homogéneohiperbólico. Existen dos autovalores distintos para la matriz Jacobiana asociada a nuestro sistema; en efecto, tomando  $u = m/\rho$  se tiene:

$$A = \frac{\partial F(U)}{\partial U} = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial \rho} & \frac{\partial f_1}{\partial m} \\ \frac{\partial f_2}{\partial \rho} & \frac{\partial f_2}{\partial m} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{m^2}{\rho^2} + c^2 & 2\frac{m}{\rho} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ c^2 - u^2 & 2u \end{pmatrix}.$$

Luego del polinomio característico, se obtiene los autovalores $a_1 = u - c$ ;  $a_2 = u + c$ .

Por otro lado, se presenta la ecuación característica  $C^-$  correspondiente al autovalor  $a_1$ , dada por

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} - \frac{\rho}{c} \frac{\partial u}{\partial t} + (u - c) \left( \frac{\partial \rho}{\partial x} - \frac{\rho}{c} \frac{\partial u}{\partial x} \right) = 0.$$
(7)

Haciendo operaciones de cálculo diferencial, la ecuación anterior se puede escribir en función de las variables conservativas como:

$$\left(c + \frac{m}{\rho}\right)\frac{\partial\rho}{\partial t} - \frac{\partial m}{\partial t} + \left(\frac{m}{\rho} - c\right)\left(\left(c + \frac{m}{\rho}\right)\frac{\partial\rho}{\partial x} - \frac{\partial m}{\partial x}\right) = 0.$$
 (8)

Por último, se presenta la ecuación características  $C^+$ asociada al autovalor  $a_2$  como sigue

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\rho}{c} \frac{\partial u}{\partial t} + (u+c) \left( \frac{\partial \rho}{\partial x} + \frac{\rho}{c} \frac{\partial u}{\partial x} \right) = 0.$$
(9)

Nuevamente, tomando  $u = m/\rho$  la ecuación anterior se puede escribir como sigue:

$$\left(c - \frac{m}{\rho}\right)\frac{\partial\rho}{\partial t} + \frac{\partial m}{\partial t} + \left(\frac{m}{\rho} + c\right)\left(\left(c - \frac{m}{\rho}\right)\frac{\partial\rho}{\partial x} + \frac{\partial m}{\partial x}\right) = 0.$$
(10)

### 2.3 Método de Disminución de la Variación Total (TVD)

A continuación presentamos el método TVD de alta resolución para las leyes de conservación, homogéneo hiperbólico. Este método ofrece un orden dos de exactitud, el cual será aplicado sobre 5 nodos del dominio discretizado. Consideremos un sistema hiperbólico homogéneo de leyes de conservación:

$$\frac{\partial U}{\partial t} + \frac{\partial F(U)}{\partial x} = 0.$$
(11)

Donde *U* es el vector de *m* variables conservativas y F(U), es el vector flujo. La matriz Jacobiana  $A = \frac{\partial F(U)}{\partial U}$  tiene los autovalores reales  $\{a_1, a_2, \dots, a_m\}$ , y un conjunto completo de autovectores a la derecha  $R = \{R^1, R^2, \dots, R^m\}$ , además sea *L* una matriz cuyas filas son los autovectores a la izquierda de *A*. Por otro lado, sea la función promedio de  $U_i$  y  $U_{i+1}$ , tal que

1. 
$$V(U_j, U_k) = V(U_k, U_j).$$

# 2. $V(U_j, U_j) = U_j$ .

Y sea  $\alpha_{j+1/2}^k$  a componente de  $\Delta U_{j+1/2} = U_{j+1} - U_j$  en el sistema coordenado { $R^k(U_{j+1/2})$ }; por lo tanto

$$\Delta U_{j+1/2} = \sum_{k=1}^{m} \alpha_{j+1/2}^{k} R^{k} (U_{j+1/2}).$$
(12)

Donde  $\alpha_{j+1/2}^k = L^k \Delta U_{j+1/2}$ . A continuación se presenta el esquema de Harten de segundo orden de exactitud, explicito TVD en cinco puntos:

$$U^{n+1} = U^n - \lambda \left( \tilde{F} \left( U_{j+\frac{1}{2}} \right) - \tilde{F} \left( U_{j-\frac{1}{2}} \right) \right); \tag{13}$$

$$\tilde{F}(U_{j+1/2}) = \frac{1}{2} \left[ F(U_j) + F(U_{j+1}) - \frac{1}{\lambda} \sum_{k=1}^m \beta_{j+1/2}^k R^k(U_{j+1/2}) \right].$$
(14)

Donde:

$$\beta_{l+1/2}^{k} = \left| v_{l+\frac{1}{2}}^{k} + \gamma_{l+\frac{1}{2}}^{k} \right| \alpha_{l+\frac{1}{2}}^{k} - (g_{l}^{k} + g_{l+1}^{k}); \ k = 1,2; \ l = j - 1,j.$$
(15)

$$v_{l+\frac{1}{2}}^{k} = \lambda a^{k} (U_{l+1/2}); \ \lambda = \frac{1}{\Delta x}; \qquad k = 1,2; \ l = j-2, j-1, j, j+1$$

$$\tilde{a}_{k+n}^{k} = \frac{1}{2} [|v_{k+n}^{k}| - (v_{k+n}^{k})|^{2}] a_{k+n}^{k}; \qquad k = 1,2; \ i = j-2, j-1, j, j+1$$

$$S_{l+1/2}^{k} = sgn(\tilde{g}_{l+1/2}^{k}); k = 1,2$$
(16)

$$g_{l}^{k} = S_{l+1/2}^{k} max \left(0, min(|\tilde{g}_{l+1/2}^{k}|, \tilde{g}_{l-1/2}^{k}S_{l+1/2}^{k})\right); \ k = 1,2$$

$$\gamma_{l+\frac{1}{2}}^{k} = \begin{cases} \frac{g_{l+1}^{k} - g_{l}^{k}}{\alpha_{l+1/2}^{k}}; cuando \ \alpha_{l+1/2}^{k} \neq 0\\ 0; cuando \ \alpha_{l+1/2}^{k} = 0 \end{cases}$$

$$k = 1,2; \ l = j-1, j$$

# 2.4 SPLITTING

Para efectos de mantener el segundo orden de exactitud en el método numérico TVD, se implementa el método de separación Splitting sobre el modelo matemático hiperbólico, obteniendo dos subproblemas; a saber, un sistema de ecuaciones en derivadas parciales homogéneo, no lineal y un sistema de ecuaciones diferenciales ordinarias.

$$\begin{cases} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial m}{\partial x} = 0; \\ \frac{\partial m}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x} \left( c^2 \rho + \frac{m^2}{\rho} \right) = 0 \end{cases}$$
(17)
$$\begin{cases} \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0; \\ \frac{\partial m}{\partial t} = -\frac{f_g m |m|}{2D\rho} - \rho g \sin \alpha; \end{cases}$$
(18)

El sistema (17) se resolverá usando un método de características para el primer y último nodo, para el segundo y penúltimo nodo se usará el esquema explícito de Godunov en tres puntos y de primer orden de exactitud; y para los nodos intermedios se usará el método TVD explícito de Harten, en cinco puntos y de segundo orden de exactitud. Por otro lado, la ecuación diferencial ordinaria (18) se resolverá analíticamente, encontrando su solución exacta; la cual será utilizada como operador de la solución numérica obtenida en el sistema (17), para proporcionar la solución del sistema completo no lineal y no homogéneo.

#### 3 Resolución del modelo

Los valores iniciales para cada punto del gasoducto serán obtenidos del caso estacionario, entonces del sistema de ecuaciones (6), tenemos

$$\frac{\partial m}{\partial x} = 0; \implies m = Ctte, \text{ para todo } x \in [0, L]. \text{ Y además}$$
$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{m^2}{\rho} + c^2 \rho\right) = -\left(\frac{fm|m|}{2D\rho} + \rho g \sin \alpha\right) \tag{19}$$

Integrando sobre  $(0, \Delta x)$  a la ecuación diferencial de variables separables (19) se obtiene la solución general implícita, dada por:

$$F(\rho_{\Delta x}) = \ln \left| \frac{(k + \rho(\Delta x)^2)^{\frac{c^2}{2} + \frac{m^2}{2k}} \rho(0)^{m^2/k}}{(k + \rho(0)^2)^{\frac{c^2}{2} + \frac{m^2}{2k}} \rho(\Delta x)^{m^2/k}} \right| + g\Delta x \sin \alpha.$$
(20)

Donde  $k = \frac{\int gm(m)}{2Dg \sin \alpha}$ ; derivando la función (20) respecto a la variable  $\rho(\Delta x)$  se obtiene la ecuación:

$$F'(\rho_{\Delta x}) = \frac{c^2 \rho(\Delta x)^2 - m^2}{(k + \rho(\Delta x)^2)\rho(\Delta x)}.$$
 (21)

Se obtendrá el valor de  $\rho_{\Delta x}$  a través del método de Newton-Raphson sustituyendo las ecuaciones (20) y (21) en la siguiente ecuación:

$$\rho_{x_{n+1}} = \rho_{x_n} - \frac{F(\rho_{x_n})}{F'(\rho_{x_n})}.$$
 (22)

A través de la ecuación(22), se pueden obtener los valores iniciales de la densidad a lo largo del gasoducto. A continuación plantearemos el uso del método Splitting al sistema de ecuaciones(4), para separar en un sistema hiperbólico no lineal homogéneo y un sistema de ecuaciones diferenciales ordinarias. En la forma matricial, el sistema (4)puede reescribirse como sigue:

$$\frac{\partial \vec{U}}{\partial t} + \frac{\partial F(\vec{U})}{\partial x} = R(\vec{U}).$$
(23)  
Donde  $\vec{U} = (\rho, m)^T$ ;  $F(\vec{U}) = \left(m, c^2 \rho + \frac{m^2}{\rho}\right)^T$ . Y  
 $R(\vec{U}) = \left(0, -\left(\frac{fm|m|}{2D\rho} + \rho g \sin \alpha\right)\right)^T$ 

El cual puede separarse en el sistema de ecuaciones(24) Villarreal 2017]:

$$\begin{cases}
\frac{\partial \vec{U}}{\partial t} + \frac{\partial F(\vec{U})}{\partial x} = 0 \\
2\vec{U}
\end{cases} (24.a)$$

$$\left(\frac{\partial U}{\partial t} = R(\vec{U}).\right)$$
 (24. b)

Para la aplicación del método, es necesario obtener la solución numérica a las variables conservativas con la ecuación(24. a), y posteriormente utilizar estos en la solución exacta de la ecuación(24. b) para obtener la solución final. Vemos que el sistema de ecuaciones(24. b)

tiene la siguiente forma:

$$\begin{cases} \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0, \quad \Rightarrow \ \rho = ctte, en \ t \\ \frac{\partial m}{\partial t} = -\frac{f_g m |m|}{2D\rho} - \rho g \sin \alpha \ . \end{cases}$$
(25)

Agrupando términos semejantes y operando convenientemente, se obtiene

$$\frac{\frac{|m|}{m}\frac{dm}{dt}}{\frac{f_g|m|^2}{2D\rho} + \rho g \sin \alpha \frac{|m|}{m}} = -1.$$
 (26)

Luego, haciendo  $k = \frac{|m|}{m}$ , entonces k = 1 si  $m \ge 0$  ó k = -1 si m < 0. Además  $\gamma = \frac{f_g}{2D\rho}$  y  $\omega = \rho g \sin \alpha$ 

Ahora se considerarán dos casos (Y siempre un gasoducto con inclinación positiva), el primero será el caso en que  $m \ge 0$ . La ecuación diferencial quedaría

$$\frac{dm}{\gamma m^2 + \omega} = -dt. \tag{27}$$

Integrando la ecuación diferencial sobre el intervalo  $(0, \Delta t)$ , tenemos que

$$m(\Delta t) = \frac{m(0) - \sqrt{\frac{\omega}{\gamma}} \tan(\sqrt{\gamma \omega} \Delta t)}{1 + \sqrt{\frac{\gamma}{\omega}} \tan(\sqrt{\gamma \omega} \Delta t)}.$$
 (28)

Por otro lado, si m < 0 y mediante pasos análogos al caso anterior, se obtiene la solución

$$m(\Delta t) = \frac{\left| 1 - \psi \left| \frac{m(0) - \sqrt{\frac{\omega}{\gamma}}}{m(0) + \sqrt{\frac{\omega}{\gamma}}} \right| \right| \sqrt{\frac{\omega}{\gamma}}}{1 + \psi \left| \frac{m(0) - \sqrt{\frac{\omega}{\gamma}}}{m(0) + \sqrt{\frac{\omega}{\gamma}}} \right|}.$$
 (29)

Donde  $\psi = e^{2\sqrt{\gamma\omega}\Delta t}$ . Por otro lado, se pasa entonces a encontrar la solución a la ecuación (24.*a*), la cual está representada por

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial m}{\partial x} = 0 \tag{30.a}$$

$$\frac{\partial m}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x} \left( c^2 \rho + \frac{m^2}{\rho} \right) = 0$$
(30. b)

Se empezará formulando el método de las características para el primer y el último nodo. A continuación se presentan las ecuaciones (8) y (10) discretizadas, usando diferencias finitas progresivas sobre el primer nodo y regresivas en el último, respectivamente:

$$m_{0}^{t+1} = m_{0}^{t} + \left(c + \frac{m_{0}^{t}}{\rho_{0}^{t}}\right) (\rho_{0}^{t+1} - \rho_{0}^{t}) + \frac{\Delta x}{\Delta t} \left(\frac{m_{0}^{t}}{\rho_{0}^{t}} + c\right) \left[ \left(c + \frac{m_{0}^{t}}{\rho_{0}^{t}}\right) (\rho_{1}^{t} - \rho_{0}^{t}) - (m_{1}^{t} - m_{0}^{t}) \right];$$
(31)

$$\rho_n^{t+1} = \rho_n^t - \frac{m_n^{t+1} - m_n^t}{c - \frac{m_n^t}{\rho_n^t}} - \frac{\Delta x}{\Delta t} \left( \frac{m_n^t}{\rho_n^t} + c \right) \left( \rho_n^t - \rho_{n-1}^t + \frac{m_n^t - m_{n-1}^t}{c - \frac{m_n^t}{\rho_n^t}} \right). \quad (32)$$

Para los puntos intermedios, el modelo matemático no lineal homogéneo (24. a), será resuelto mediante el esquema de Harten explicito TVD de segundo orden de exactitud sobre cinco puntos. A continuación se presenta la matriz Jacobiana para las ecuaciones del gas dinámico en caso isotérmico y en una dimensión

 $\bar{A}(U_1, U_2) = \begin{pmatrix} 0 & 1\\ -\bar{u} + c^2 & 2\bar{u} \end{pmatrix}; U_i = (\rho_i, m_i); m_i = \rho_i u_i; i = 1, 2.$ Donde la velocidad promedio  $\bar{u}$  está definida por:

$$\bar{u} = \frac{\rho_1^{1/2} u_1 + \rho_2^{1/2} u_2}{\rho_1^{1/2} + \rho_2^{1/2}}.$$
(33)

Esta ecuación a menudo se llama rho-promedio o (Roepromedio) de la velocidad, (Zhou y col., 2000). Observemos que la matriz  $\overline{A}$  es la matriz Jacobiana  $\frac{\partial F(U)}{\partial U}$ evaluada sobre la velocidad promedio. Por tanto, se puede verificar que los autovalores y autovectores están dados por:  $\overline{u_1} = \overline{u} - c$ ;  $\overline{u_2} = \overline{u} + c$  y  $\overline{R_1} = (1, \overline{u} - c)$ ;  $\overline{R_2} = (1, \overline{u} + c)$ . Por otro lado, de la ecuación (12), se tiene que  $\Delta U_{j+1/2} = (U_1, U_2) = (\rho_2 - \rho_1, m_2 - m_1)$ 

$$= \sum_{k=1}^{k} \alpha^{k} R^{k} (U_{j+1/2}).$$
(34)

Sustituyendo los valores de  $\overline{R^k}$  en la ecuación (34)obtenemos:

 $(\rho_2 - \rho_1, m_2 - m_1) = (\alpha^1 + \alpha^2, \alpha^1(\overline{u} - c) + \alpha^2(\overline{u} + c));$ resolviendo este sistema, obtenemos:

$$\alpha^{1} = \frac{1}{2c} [(\rho_{2} - \rho_{1})(\bar{u} + c) - (m_{2} - m_{1})];$$
(35)

$$\alpha^{2} = \frac{1}{2c} [(m_{2} - m_{1}) - (\rho_{2} - \rho_{1})(\overline{u} - c)].$$
(36)

Sustituyendo la ecuación (33), los autovalores y autovectores; además las ecuaciones (35) y (36) sobre el esquema TVD de Harten, para el sistema hiperbólico general homogéneo de leyes de conservación, se obtiene el esquema explicito TVD de segundo orden de exactitud sobre cinco puntos para el modelo hiperbólico sin fuente, dado por

$$\begin{split} \rho_{j}^{t+1} &= \rho_{j}^{t} - \frac{\lambda}{2} \left( m_{j+1}^{t} - m_{j-1}^{t} \right) + \frac{1}{2} \left[ \left( \beta_{j+\frac{1}{2}}^{t} + \beta_{j+\frac{1}{2}}^{2} \right) - \left( \beta_{j-\frac{1}{2}}^{1} + \beta_{j-\frac{1}{2}}^{2} \right) \right]; \ (37) \\ m_{j}^{t+1} &= m_{j}^{t} - \frac{\lambda}{2} \left[ \left( \frac{\left( m_{j+1}^{t} \right)^{2}}{\rho_{j+1}^{t}} + c^{2} \rho_{j+1}^{t} \right) - \left( \frac{\left( m_{j-1}^{t} \right)^{2}}{\rho_{j-1}^{t}} + c^{2} \rho_{j-1}^{t} \right) \right] \\ &+ \frac{1}{2} \left\{ \left[ \beta_{j+\frac{1}{2}}^{1} (\bar{u} - c) + \beta_{j+\frac{1}{2}}^{2} (\bar{u} + c) \right] \\ &- \left[ \beta_{j-\frac{1}{2}}^{1} (\bar{u} - c) + \beta_{j-\frac{1}{2}}^{2} (\bar{u} + c) \right] \right\}. \end{split}$$
(38)

Observamos que  $R^k(2)$  es la segunda componente de los auto vectores  $R^1$  y  $R^2$ . Por otro lado, los parámetros de estas ecuaciones están dadas por:

$$\beta_{l+1/2}^{k} = \left| \nu_{l+\frac{1}{2}}^{k} + \gamma_{l+\frac{1}{2}}^{k} \right| \alpha_{l+\frac{1}{2}}^{k} - (g_{l}^{k} + g_{l+1}^{k}); k = 1, 2; \ l = j - 1, j; \tag{39}$$

$$a^{1}(U_{l+1/2}) = \bar{u}(U_{l+1/2}) - c; \ a^{2}\left(U_{l+\frac{1}{2}}\right) = \bar{u}\left(U_{l+\frac{1}{2}}\right) + c; \quad (41)$$
  
Donde  $l = i - 2, i - 1, i, i + 1.$ 

$$\alpha_{l+1/2}^{1} = \frac{1}{2c} \left[ -(m_{l+1}^{t} - m_{l}^{t}) + (\rho_{l+1}^{t} - \rho_{l}^{t}) \left( \overline{u} \left( U_{l+\frac{1}{2}} \right) + c \right) \right];$$
(42)

$$\alpha_{l+1/2}^{2} = \frac{1}{2c} \left[ (m_{l+1}^{t} - m_{l}^{t}) - (\rho_{l+1}^{t} - \rho_{l}^{t}) \left( \overline{u} \left( U_{l+\frac{1}{2}} \right) - c \right) \right]; \quad (43)$$

$$y_{l+1/2}^{k} = \lambda a^{k} (U_{l+1/2}); \quad k = 1, 2; \quad l = i - 2; \quad j = 1, i, j \neq 1; \quad (44)$$

$$\tilde{g}_{l+1/2}^{k} = \frac{1}{2} \left[ \left| v_{l+1/2}^{k} \right| - \left( v_{l+1/2}^{k} \right)^{2} \right] \alpha_{l+1/2}^{k}; k = 1,2; l$$

$$= j - 2, j - 1, j, j + 1.$$

$$S_{l+1/2}^{k} = sgn(\tilde{g}_{l+1/2}^{k}); k = 1, 2.$$
(45)

$$g_{l}^{k} = S_{l+1/2}^{k} max \left( 0, min(|\tilde{g}_{l+1/2}^{k}|, \tilde{g}_{l-1/2}^{k}S_{l+1/2}^{k}) \right); k = 1, 2; l$$
  
= j - 1, j. (46)

$$\gamma_{l+\frac{1}{2}}^{k} = \begin{cases} \frac{g_{l+1}^{*} - g_{l}^{*}}{\alpha_{l+1/2}^{k}}; \text{ cuando } \alpha_{l+1/2}^{k} \neq 0\\ 0; \text{ cuando } \alpha_{l+1/2}^{k} = 0 \end{cases} \qquad k = 1, 2; l = j - 1, j. \quad (47)$$

Además  $u_n^t = \frac{m_n^t}{\rho_n^t}$  y  $\lambda = \frac{\Delta t}{\Delta x}$ . Por último se presenta el esquema de Godunov, explícito de primer orden de exactitud para el segundo y penúltimo nodo, sobre tres puntos:

$$U_{j+1/2}^{t+1} = \frac{1}{2} \left( U_{j+1}^{t} + U_{j}^{t} \right) - \lambda \left( F_{j+1}^{t} - F_{j}^{t} \right); \tag{48}$$

$$U_{j}^{t+1} = U_{j}^{t} - \lambda \left( F_{j+\frac{1}{2}}^{t+1} - F_{j-\frac{1}{2}}^{t+1} \right).$$
(49)

Sustituyendo en las ecuaciones anteriores, las componentes del vector de variables conservativas  $\vec{U}$  y el vector flujo  $F(\vec{U})$ , se obtiene el esquema numérico para el modelo hiperbólico homogéneo sobre el segundo y penúltimo nodo.

$$\rho_{j+1/2}^{t+1} = \frac{1}{2} \left( \rho_{j+1}^t + \rho_j^t \right) - \lambda \left( m_{j+1}^t - m_j^t \right); \tag{50}$$

$$\rho_{j-1/2}^{t+1} = \frac{1}{2} \left( \rho_j^t + \rho_{j-1}^t \right) - \lambda \left( m_j^t - m_{j-1}^t \right);$$

$$m_{j+1/2}^{t+1} = \frac{1}{2} \left( m_{j+1}^t + m_j^t \right)$$
(51)

$$-\lambda \left( \frac{\left(m_{j+1}^{t}\right)^{2}}{\rho_{j+1}^{t}} + c^{2}\rho_{j+1}^{t} - \left(\frac{\left(m_{j}^{t}\right)^{2}}{\rho_{j}^{t}} + c^{2}\rho_{j}^{t}\right) \right); (52)$$
$$= \frac{1}{2} \left(m_{j}^{t} + m_{j-1}^{t}\right)$$

$$-\lambda \left( \frac{\left(m_{j}^{t}\right)^{2}}{\rho_{j}^{t}} + c^{2}\rho_{j}^{t} - \left( \frac{\left(m_{j-1}^{t}\right)^{2}}{\rho_{j-1}^{t}} + c^{2}\rho_{j-1}^{t} \right) \right).$$
(53)

Donde j = 1, 2, n - 2, n - 1, y  $\lambda = \frac{\Delta t}{\Delta x}$ . Sustituyendo estos valores en la ecuación(49), obtenemos los valores de densidad del gas y la masa de flujo, como sigue:

$$\rho_j^{t+1} = \rho_j^t - \lambda \left( m_{j+\frac{1}{2}}^{t+1} - m_{j-\frac{1}{2}}^{t+1} \right); \tag{54}$$

$$m_{j}^{t+1} = m_{j}^{t} - \lambda \left( \frac{\left( m_{j+\frac{1}{2}}^{t+1} \right)^{2}}{\rho_{j+\frac{1}{2}}^{t+1}} + c^{2} \rho_{j+\frac{1}{2}}^{t+1} - \left( \frac{\left( m_{j-\frac{1}{2}}^{t+1} \right)^{2}}{\rho_{j-\frac{1}{2}}^{t+1}} + c^{2} \rho_{j-\frac{1}{2}}^{t+1} \right) \right).$$
(55)

# 4 Experimentación numérica

 $m_{j-1/2}^{t+1}$ 

Como parte de la experimentación numérica, se usarán los métodos explícitos de Goduno v de primer de orden de exactitud y el esquema TVD de Harten de segundo orden de exactitud, para simular el problema de cierre instantáneo de una válvula al final del gasoducto. Cabe destacar que esta condición severa se usa para probar la estabilidad y consistencia de dichos métodos numéricos, para calcular los valores de interés en el problema de transporte de gas en gasoductos inclinados.

A continuación se presentan los datos de entrada del gasoducto, parámetros presentes en el proceso de transporte de gas en gasoductos inclinados, así como las condiciones de borde en el gasoducto, esto es:Longitud del gasoducto: L = 1000 m, diámetro interno del gasoducto D = 0.5 m, fricción interna del gasoducto  $f_g = 3.1 \times 10^{-3}$ , velocidad del sonido en el fluido c = 360 m/s, longitud entre nodos espaciales consecutivos  $\Delta x = 10 m$ , pasos temporales  $\Delta t = 0.01 s$ , densidad del gas al comienzo del gasoducto  $\rho(0) = 50 kg/m^3$ , flujo de masa del gas al final del gasoducto  $m(n) = 110kg/m^2 s$  y el ángulo de inclinación  $\alpha = \sin^{-1}(100/L)$ .

Primero presentamos los resultados gráficos obtenidos al resolver el sistema de ecuaciones en derivadas parciales hiperbólico no lineal, no homogéneo en caso estacionario; cabe destacar que estos resultados serán usados como condiciones iniciales del problema transitorio de transporte de gas en gasoductos inclinados.



Ahora bien, para efectos de comprobar que el método numérico presentado en este trabajo es consistente y estable para este problema de transporte de gas, se dejara correr el problema transitorio sin imponer en la condición de borde al final del gasoducto  $m(x_n^t) = 0$ , por un tiempo de  $0 \le t \le$ 120 segundos, a continuación se presentan los resultados gráficos para un tiempo t = 45 segundos.



Como podemos observar la densidad del gas continua manteniéndose de la misma forma; es decir, la densidad del gas a lo largo del gasoducto inclinado está convergiendo al resultado esperado. Por otro lado, vemos que el vector flujo de masa presenta una pequeña baja temporal ya que, debido a los ajustes en la caída de densidad, el flujo de masa del gas vuelve a sus valores de la condición inicial. Ahora tenemos la gráfica de densidad del gas y flujo de masa a lo largo del gasoducto, para el tiempo t = 100 segundos.



Ahora se puede observar como las variables conservativas de densidad y flujo de masa del gas ya han convergido a la solución, obteniendo resultados gráficos consistentes y estables. Por otro lado, consideremos la prueba mayor de estabilidad y consistencia de los métodos presentados en este trabajo, mediante la simulación de un cierre instantáneo de válvula al final del gasoducto; es decir, haciendo  $m(x_n^t) = 0$ , para el tiempo  $120 < t \le 180$ , segundos.



Como se puede observar en las gráficas anteriores, se ha obtenido el valor flujo de masa del gas al final del gasoducto igual a cero; es decir, se ha cerrado instantáneamente la válvula al final del gasoducto, teniendo como resultado el aumento de la densidad al final del gasoducto, por efectos del confinamiento de los volúmenes fijos de gas al final. A continuación se presenta los resultados obtenidos de densidad y flujo de masa del gas a lo largo del gasoducto para el tiempo t = 141 y t = 171 segundos.





En las gráficas anteriores se observa como las variables conservativas de interés son calculadas; es decir, el método numérico se ha comportado aceptablemente bien, o en otras palabras, se sigue calculando las variables sin presentar oscilaciones en sus gráficas. Además, en la figura 8 se observa como las ondas de propagación de masa de flujo se devuelven aguas arriba, dando así aumento de densidad a lo largo del gasoducto.

Cabe destacar que estas gráficas convergerán a rectas horizontales después de cierto tiempo, ya que cuando el flujo de masa sea cero en todo el gasoducto, entonces no habrá caída de densidad; es decir, la presión es una recta horizontal. Por otro lado, como otra prueba al método numérico presentado en este trabajo, haremos apertura instantánea de la válvula al final del gasoducto; es decir, impondremos nuevamente $m(x_n^t) = 110$ , a partir del tiempo t > 180 segundos, obteniendo los siguientes resultados gráficos para la densidad del gas y la masa de flujo a lo largo del gasoducto.



Ya se puede observar nuevamente, como el flujo de masa del gas vuelve a ser como la condición de frontera al inicio del problema transitorio del transporte de gas, dando como resultado la caída instantánea de la densidad al final del gasoducto; tal como se esperaba. A continuación se presentan los resultados gráficos de las variables conservativas en este trabajo para el tiempo t = 181 y t = 250 segundos.



**Figura 11.** Estado transitorio de las variables en t = 250.

En la figura 11se puede observar como las gráficas de las variables conservativas van convergiendo al caso estacionario obtenido transitoriamente. Cabe destacar, que si seguimos obteniendo los resultados gráficos para las variables conservativas, se obtendrán como en el caso estacionario del problema transitorio de transporte de gas en gasoductos inclinados; y los errores para densidad del gas y flujo de masa del gas, convergerán a los siguientes valores prácticamente ceros,  $Error_{\rho} = 0.001$  y  $Error_{m} = 0.01$ .



Por último en la figura 12 se obtuvieron resultados gráficos semejantes al caso estacionario tal como se esperaba sin presentar problemas de oscilaciones en dichas gráficas; en otras palabras, el método numérico presentado en este trabajo se comportó de manera estable y consistente a la hora del cálculo de las variables de interés, para este problema durante todo el tiempo de ejecución. Más aun para consolidar lo dicho anteriormente, a continuación se presentan los resultados gráficos de las variables conservativas en este trabajo para el tiempo t = 400 segundos.



### **5** Conclusiones

En los resultados obtenidos de la experimentación numéricae pudo observar que, cuando se comienza a calcular el problema transitorio las gráficas presentaron modificaciones, respecto a los resultados gráficos del caso estable o estacionario. Esto se deba una pequeña perturbación inicial que conduce a una onda amortiguada para los primeros nodo espaciales, la cual después de cierto tiempo convergieron al estado estable proporcionalmente como las condiciones iniciales. Se asume esto al método Splitting implementado en este trabajo, el cual será sometido a pruebas y experimentos para su mejoramiento.

Por otro lado, estos resultados gráficos de las variables conservativas de interés en este trabajo, tuvieron un comportamiento aceptable durante todo el proceso transitorio del transporte de gas en gasoductos inclinados; es decir, se mantuvieron estables y consistentes durante todo el proceso de cálculo. Luego del inicio de las perturbaciones programadas, de cierre y apertura instantánea de válvula al final, los resultados obtenidos de forma numérica y gráfica no presentaron ninguna forma de inconsistencia o inestabilidad numérica, y están acordes a lo que muestra la literatura.

Cabe destacar que la longitud de un gasoducto inclinado en la vida real son de longitudes cortas en comparación con la longitud del gasoducto considerado en la experimentación numérica de este trabajo. Además, tenemos que el cierre de válvula al final, en la experimentación numérica fue de forma instantánea, haciendo el flujo de masa al final del gasoducto igual a cero, y en la vida real no es así; es decir, en un cierre de válvula, el flujo de masa al final del gasoducto se va haciendo cero, linealmente entre 10 a 20 segundos. Considerando estas dos observaciones, de la longitud del gasoducto inclinado y el cierre progresivo de la válvula al final del gasoducto, se obtendrán resultados gráficos excelentes, sin modificaciones durante el proceso transitorio. Además, que dichos resultados serán más acertados a la realidad de un proceso de transporte de gas natural.

Además, se pueden resaltar varios puntos importantes. Es necesaria una mejor experimentación empleando el método Splitting para tener conclusiones más acertadas sobre su uso y precisión. Una validación del método sería esencial para emplear este modelo en aplicaciones de la vida real, a fin de que se verifique la veracidad de los resultados obtenidos.

Por último, el método numérico aplicado a la resolución del modelo de transporte de gas en gasoductos inclinados presentado en este trabajo demostró ser efectivo, estable, consistente y estar acorde a los resultados numéricos y gráficos que se encuentran en la literatura, por lo cual se seguirá trabajando con el modelo en futuras investigaciones y se empleará para resolver distintos problemas de transporte de gas.

# 6 Agradecimiento

El presente trabajo ha sido posible gracias al apoyo brindado por el Departamento de Cálculo, de la Escuela Básica de la Facultad de Ingeniería, de la Universidad de Los Andes. Mérida – Venezuela.

# Referencias

Zhou Adewumi MA, 2000, Simulation of transients in natural gas pipelines using hybrid TVD schemes.International Journal for Numerical Methods in Fluids.

Nuno MC. Martins 1, Bruno Brunone, Silvia Meniconi, Ramos HM, Dídia IC,Covas, 2017 by ASME. Efficient CFD model for transient laminar flow modeling: pressure wave propagation and velocity profile changes. Journal of Fluids Engineering. Received January 31, 2017; Accepted manuscript posted August 7, 2017.

Villarreal J, 2009, Modelado y experimentación numérica de los regímenes inestables no isotérmicos del transporte de gas en tramos lineales de gasoductos. Tesis de Maestría. Universidad de Los Andes.Venezuela.

Sergey A, Dyachenko, AnalotyZlotnik, Alexander O, Korotkevich, Michael Chertco, .2016, Operator splitting method for simulation of dynamic flows in natural gas pipeline networks, Richard Burden, J. Douglas Faires, 2011. Análisis numérico. Brooks/Cole.

White Frank M, 2011, Fluid Mechanics, McGraw Hill.

Ami Harten, 1997.High resolution schemes fot hyperbolic conservation laws. Journal of Computational Phisics, pp260 – 278.

Juan Luis Vásquez, 2003, Fundamentos matemáticos de la mecánica de fluidos. Universidad Autónoma de Madrid. España.

Benjamin Wylie, Victor L Streeter, 1978, Fluid Transients. McGRAW-HILL.International Book Company.

Thorley ARD, Tiley. CH, 1987, Unsteady and transient flow of compressible fluids in pipelines – A Review of Theoretical and Some Experimental Studies. Heat Fluid Flow, pp 3 - 15.

Huan-Feng Duan, Tong-Chuan Che, Pedro J Lee, Mohamed S Ghidaoui, 2018, Influence of nonlinear turbulent friction on the system frequency response in transient pipe flow modelling and analysis. Journal of Hydraulic Research, DOI: 10.1080/00221686.2017.1399936S.

Godunov K, 1959, Difference method for the numerical computation of discontinuous solutions of equations of hidrodinamics. Mater Sbornik, N.S, pp 271 - 306.

LeVeque J, Yee HC, 1990, A study of numerical methods for hyperbolic conservation laws with stiff source terms, J. Comput. PHYS, pp 187 - 210.

Mbaya Jibrin Helma, Amin Norsarahaida, 2018, Numerical Modeling and Simulation of Transient Flow and Heat Transfer of Gas in a Producing Gas Well, Advanced Science Letters, Volume 24, Number 5, pp.3616-3621. Peng Wanga, Bo Yua, , Dongxu Hana, Dongliang Suna, Yue Xiangb, 2018, Fast method for the hydraulic simulation of natural gas pipeline networks based on the divide-andconquer approach. Journal of Natural Gas Science and Engineering, 55 – 63.

Recibido: 26 de agosto de 2017

Aceptado: 31de marzo de 2018

*Villarreal, Jesús:* MSc. en Matemáticas. Departamento de Cálculo. Facultad de Ingeniería. Universidad de Los Andes.

**Parra, Rafael:** Dr. en Matemáticas. Departamento de Cálculo. Facultad de Ingeniería. Universidad de Los Andes. Correo electrónico: rafaelparra@ula.ve

Alviarez, Carlos: Ingeniero aeronáutico. Departamento de Cálculo. Facultad de Ingeniería. Universidad de Los Andes.Correo electrónico: Carloshalviarez@gmail.com